Plugin-Daten	
Autor	Michael Schlenstedt
Logo	111
Status	STABLE
Version	0.6.2
Min. LB Version	2.2.0
Release Download	https://github.com/mschlenstedt/LoxBerry-Plugin-Landroid-NG/archive/refs/tags/LoxBerry-Plugin-Landroid-NG-0.6.2.zip
Beschreibung	Steuerung der Worx/Landxcape/Kress Mährobotor über Loxone
Sprachen	EN
Diskussion	https://www.loxforum.com/forum/projektforen/loxberry/plugins/306569-plugin-worx-landroid

Worx Landroid Mährobotor NG

Version History...

https://github.com/mschlenstedt/LoxBerry-Plugin-Landroid-NG/releases

Funktion des Plugins

Das Plugin dient zur Steuerung der Landroid Mähroboter sowie auch kompatibler Mäher von Landxcape und Kress. Das Plugin verwendet dazu die Software MQTT Landroid Bridge Es können Daten vom Mäher empfangen werden und in Loxone weiterverarbeitet werden und der Mäher kann über Loxone auch gesteuert werden.

Da das ursprüngliche Plugin Worx Landroid Mährobotor von Hismastersvoice auf Grund einer API-Änderung nicht mehr funktioniert, wurde dieses Plugin (NG - "Next Generation") entwickelt.

Installation

Das Plugin wird ganz normal über die Pluginschnittstelle installiert. **Unter LoxBerry 2.x muss** zusätzlich das MQTT Gateway Plugin installiert sein!

Erstkonfiguration

Account Sperrungen

Bei zu häufigen Zugriffen auf die API sperrt Euch Worx für 24h von eurem Account aus. Während die Bridge läuft, beachtet sie das und greift entsprechend selten auf die API zu. Vermeidet aber die Bridge zu häufig neu zu starten! Benutzt nicht das Plugin und die Hersteller App parallel. Seltene Zugriffe auch über die App sollten kein Problem darstellen, wenn ihr aber zu häufig parallel auf euren Cloud-Account zugreift, werdet ihr gesperrt. Weder das Plugin noch die App funktionieren dann für 24h. Das Plugin erkennt eine 24h Sperre automatisch und pausiert sich in diesem Fall automatisch.

Wintermodus

Wenn ihr den Roboter eingewintert habt. stoppt die Bridge bis zum nächsten Frühjahr. Das verhindert unnötige Zugriffe und eventuelle Account-Sperrungen.

Zur Verwendung des Plugins benötigt ihr einen Cloud Account für euren Mäher. Der Mäher muss in der Cloud registriert sein.

- Worx: https://account.worxlandroid.com/login
- Landxcape: https://id.landxcape-services.com/login
- Kress: https://id.kress.com/login

Bei der Konfiguration muss die Email-Adresse und das Passwort für euren Cloudzugang eingegeben werden. Wählt aus welchen Mäher ihr habt (Worx, Landroid oder Kress). Des weiteren müsst ihr alle Seriennummern der Mäher eintragen (eine Seriennummer pro Zeile), die ihr im Plugin verwenden wollt. Die Seriennummern eurer Mäher findet ihr in eurem Cloud-Account. Im Reiter MQTT könnt ihr noch das MQTT Topic festlegen.

Nach der Konfiguration muss die Bridge neu gestartet werden.

@ ≡	Landroid V0.5.0			ල ්
Mower Cloud Bridge	MQTT	Upgrade	Logfile	
	Bridge running (PID 1164)	C (Re-JStart Stop		
Login:	michael ge herholet	You Clou	r E-Mail-Address (Login) of your Id Account.	
Password:	(Rinech)	You Acc	Password (Login) of your Cloud ount.	
Туре:	Landxcape	Sele	ct the type of your mower.	
Serial Number(s):	2000 000 000 0613E	Add your line. in yo	all different serial numbers of movers here. One serial per You can find the serial numbers uur cloud account.	
	Save			

Library Update

Das Plugin verwendet im Hintergrund die Sofiware MQTT Landroid Bridge zur Anbindung der Cloud. Sollte es zu Problemen mit der Kommunikation des Mähers kommen (z. B. weil der Hersteller die API- Schnittstelle geändert hat), kann die entsprechende Bibliothek aktualisiert werden. Das geschieht automatisch, nachdem ihr auf "Update" geklickt habt. Nach dem Upgrade muss die Bridge neu gestartet werden.

ଜ			d V0.5.0	ს დ ს
	Mower Cloud Bridge	MQTT	Upgrade	Logfile
	This plugin uses a library for commu Licent Current Version: Available Version:	Bridge running (PID 1164) unicatingg with the Mower Cloud. This te. You can try to upgrade the library to 2.0.3 2.0.3 Upgrade	(Re-)Start Stop	landroid-bridge under the MIT 5.

Empfangbare Daten (MQTT)

Die Anbindung an Loxone erfolgt über das MQTT Gateway (Daten empfangen) und virtuellen Eingängen. Detaillierte Informationen finden sich hier:

MQTT Gateway - Schritt für Schritt

Das Senden von Daten erfolgt über Virtuelle HTTP Ausgänge. Die Einrichtung ist weiter unten im Kapitel Befehle senden beschrieben.

Status

Торіс	Beschreibung
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_cmd	Ausgeführtes Kommando
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_dt	Datum
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_id	ID
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_lg	Sprache
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_rd	Regenverzögerung in Minuten
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_distm	PartyMode Zeit in Minuten
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_m	PartyMode 0/1=aus 2=ein
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_ots_bc	Einmaliger Zeitplan ohne/mit (0/1) Kantenschnitt
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_ots_wtm	Einmaliger Zeitplan Arbeitszeit in Minuten
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_p	?
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sn	Seriennummer
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_tm	Uhrzeit
landroid_SERIAL_mowerdata_dat_act	Mäher aktiv (0/1)
landroid_SERIAL_mowerdata_dat_bt_c	Lädt gerade 0/1
landroid_SERIAL_mowerdata_dat_bt_m	?

LoxBerry Wiki - BEYOND THE LIMITS - https://wiki.loxberry.de/

Торіс		Beschreibung
landroid_SERIAL_m	owerdata_dat_bt_nr	Ladezyklen
landroid_SERIAL_m	owerdata_dat_bt_p	Ladezustand in %
landroid_SERIAL_m	owerdata_dat_bt_t	Tempertur in Celsius
landroid_SERIAL_m	owerdata_dat_bt_v	Spannung in V
landroid_SERIAL_m	owerdata_dat_conn	Verbindungsart
landroid_SERIAL_m	owerdata_dat_dmp_0	Steigung in Grad
landroid_SERIAL_m	owerdata_dat_dmp_1	Neigung in Grad
landroid_SERIAL_m	owerdata_dat_dmp_2	Richtung in Grad
landroid_SERIAL_m	owerdata_dat_fw	Firmware Nummer
landroid_SERIAL_m	owerdata_dat_fwb	?
landroid_SERIAL_m	owerdata_dat_le	Fehler (siehe Tabelle "Fehler-Codes)
landroid_SERIAL_m	owerdata_dat_lk	Sperre aus/ein (0/1)
landroid_SERIAL_m	owerdata_dat_lk	?
landroid_SERIAL_m	owerdata_dat_ls	Status (siehe Tabelle "Status-Codes)
landroid_SERIAL_m	owerdata_dat_lz	Nächste Zone (Zonenschritt). Beispiel: 3 = Zone für Schritt 30% wird angefahren
landroid_SERIAL_m	owerdata_dat_mac	MAC Adresse
landroid_SERIAL_m	owerdata_dat_modules_DF_s	stat Modul Off-Limit
landroid_SERIAL_m	owerdata_dat_modules_US_s	stat Modul ACS
landroid SERIAL m	owerdata dat rain cnt	Verbleibende Minuten
landroid_SERIAL_m	owerdata_dat_rain_s	Regen aktiv 0/1
landroid_SERIAL_m	owerdata_dat_rsi	Verbindungsstärke dB
landroid_SERIAL_m	owerdata_dat_st_b	Gesamt-Klingenzeit "seit Geburt des Mähers" in Minuten
landroid_SERIAL_m	owerdata_dat_st_bl	Kantenlänge (borderLength)
landroid_SERIAL_m	owerdata_dat_st_bwt	Aktuelle Klingenzeit in Minuten?
landroid_SERIAL_m	owerdata_dat_st_d	Gesamt-Strecke "seit Geburt des Mähers" in Meter
landroid_SERIAL_m	owerdata_dat_st_wt	Gesamt-Arbeitszeit "seit Geburt des Mähers" in Minuten
landroid_SERIAL_m	owerdata_dat_time_l	?
landroid_SERIAL_m	owerdata_dat_time_r	?
landroid_SERIAL_m	owerdata_dat_tr	?
Status	Beschreibung	
0: Idle	Standby	
1: Home	in Ladestation	
2: Start sequence	Sequenz starten	
3: Leaving home	Ladestation verlassen	
4: Follow wire	Draht folgen	
5: Searching home	Ladestation suchen	
6: Searching wire	Begrenzungsdraht suchen	
7: Mowing	Mähen	
8: Lifted	Angehoben	
9: Trapped	Festgefahren	

10: Blade blocked

11: Debug

Klinge blockiert

Debug Modus

Status Beschreil		bung	
12: Remote control	Fernsteue	rung	
30: Going home	Fährt zur	Ladestation	
31: Zone training	Zonentrai	ning	
32: Border Cut	Kante mä	hen	
33: Searching zone	Zone such	ien	
34: Pause	Pause		
Fehler		Beschreibung	
0: No error		Kein Fehler	
1: Trapped		festgefahren / b	lockiert
2: Lifted		Mäher angehobe	en
3: Wire missing		Kabel fehlt/unte	rbrochen
4: Outside wire		außerhalb der B	egrenzung
5: Raining		regnet	
6: Close door to mow		Deckel schließer	n zum mähen
7: Close door to go home		Deckel schließer	n um zu Ladestation zu fahren
8: Blade motor bloc	ked	Klingenmotor bl	ockiert
9: Wheel motor blo	cked	Radmotor blocki	ert
10: Trapped timeou	ıt	festgefahren / b	lockiert Zeit überschritten
11: Upside down		Mäher umgedreht	
12: Battery low		Batterie leer (Unterspannung)	
13: Reverse wire		Umgekehrter Draht ??	
14: Charge error		Ladefehler	
15: Timeout finding home		Ladestation nicht gefunden	
16: Mower locked		Mäher gesperrt	
17: Battery over ter	17: Battery over temperature		rtempertur

Zeitplan

Торіс	Beschreibung	Торіс	Beschreibung
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_d_0_0	1. Sonntag Startzeit	landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_dd_0_0	2. Sonntag Startzeit
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_d_0_1	Dauer in Minuten	landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_dd_0_1	Dauer in Minuten
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_d_0_2	Kantenmähen 0/1	landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_dd_0_2	Kantenmähen 0/1
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_d_1_0	1. Montag Startzeit	landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_dd_1_0	2. Montag Startzeit
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_d_1_1	Dauer in Minuten	landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_dd_1_1	Dauer in Minuten
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_d_1_2	Kantenmähen 0/1	landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_dd_1_2	Kantenmähen 0/1
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_d_2_0	1. Dienstag Startzeit	landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_dd_2_0	2. Dienstag Startzeit
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_d_2_1	Dauer in Minuten	landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_dd_2_1	Dauer in Minuten
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_d_2_2	Kantenmähen 0/1	landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_dd_2_2	Kantenmähen 0/1
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_d_3_0	1. Mittwoch Startzeit	landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_dd_3_0	2. Mittwoch Startzeit
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_d_3_1	Dauer in Minuten	landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_dd_3_1	Dauer in Minuten
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_d_3_2	Kantenmähen 0/1	landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_dd_3_2	Kantenmähen 0/1
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_d_4_0	1. Donnertag Startzeit	landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_dd_4_0	2. Donnertag Startzeit
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_d_4_1	Dauer in Minuten	landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_dd_4_1	Dauer in Minuten
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_d_4_2	Kantenmähen 0/1	landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_dd_4_2	Kantenmähen 0/1

Торіс	Beschreibung	Торіс	Beschreibung
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_d_5_0	1. Freitag Startzeit	landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_dd_5_0	2. Freitag Startzeit
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_d_5_1	Dauer in Minuten	landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_dd_5_1	Dauer in Minuten
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_d_5_2	Kantenmähen 0/1	landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_dd_5_2	Kantenmähen 0/1
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_d_6_0	1. Samstag Startzeit	landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_dd_6_0	2. Samstag Startzeit
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_d_6_1	Dauer in Minuten	landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_dd_6_1	Dauer in Minuten
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_d_6_2	Kantenmähen 0/1	landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_sc_dd_6_2	Kantenmähen 0/1

Zonen

Торіс	Beschreibung
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_mz_0	Meter bis Zone 1
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_mz_1	Meter bis Zone 2
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_mz_2	Meter bis Zone 3
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_mz_3	Meter bis Zone 4
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_mzv_0	Zone für 10% 1-4
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_mzv_1	Zone für 20% 1-4
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_mzv_2	Zone für 30% 1-4
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_mzv_3	Zone für 40% 1-4
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_mzv_4	Zone für 50% 1-4
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_mzv_5	Zone für 60% 1-4
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_mzv_6	Zone für 70% 1-4
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_mzv_7	Zone für 80% 1-4
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_mzv_8	Zone für 90% 1-4
landroid_SERIAL_mowerdata_cfg_mzv_9	Zone für 100% 1-4

Befehle senden

Um Befehle an den Mäher zu senden, benötigt ihr einen Virtuellen HTTP Ausgang. Testweise funktionieren die Befehle natürlich auch im Browser. Die URL lautet:

http://username:password@loxberry/admin/plugins/landroid-ng/landroid.cgi?do=B EFEHL&value=VALUE&serial=SERIAL

Legt zunächst einen Virtuellen Ausgang mit dem ersten Teil der URL an:

Eig	enschaften (Virtueller Ausgang)	џ.
٣		8
Eig	jenschaft	Wert
Ξ	Allgemein	
	Bezeichnung	Rasenmäher
	Beschreibung	
	Hinweis-Text	Bearbeiten
	Anschluss	VQ30
	Raum	Nicht zugeordnet
	Objekttyp	Virtueller Ausgang
Ξ	Einstellungen	
	Adresse	http://username:passwort@loxberry
	Verbindung nach Senden	
	Trennzeichen	;
	Befehl bei Verbindungsaufbau	
÷	Logging/Mail/Call/Track	

Anschließend für jede Aktion darunter einen Virtuellen Ausgang Befehl mit dem zweiten Teil der URL anlegen:

Digital])	.Q
	0
Wert	
Rasenmäher	
Außenbereich	
Virtueller Ausgang Befehl	
宾宾宾宾宾宾宾	
Bearbeiten	
/admin/plugins/landroid-ng/landroid.cgi?do=BEFEHL&value=VALUE&serial=SERIAL	
	_
GET	
GET	
0	
0	
	Digital) Wert Rasenmäher Außenbereich Virtueller Ausgang Befehl

Den BEFEHL und ggf. VALUE entnehmt ihr der unten stehenden Tabelle. Zusätzlich müsst ihr SERIAL gegen die Seriennummer des Mähers ersetzen, der den Befehl ausführen soll. Einige Befehle benötigen einen Wert, der mit übergeben werden muss (value). Wenn ihr diesen per Programm setzen wollt, dann deaktiviert ihr "Als Digitalausgang verwenden" und nutzt <v> anstelle des festen Wertes in der URL.

Befehl	Value	Beschreibung
start	-	Startet den Mäher
pause	-	Pausiert den Mäher
stop	-	Fährt zurück zur Ladestation

Befehl	Value	Beschreibung						
edgecut	-	Führt einen Kantenmähschnitt durch. Nicht für alle Modelle verfügbar und nur mit aktuellster Firmware!						
set_lock	-	Sperrt den Mäher						
set_unlock	-	Entsperrt den Mäher						
set_reboot	-	Neustart / Reset des Mähers						
get_status	-	Zeigt die empfangbaren Daten (siehe oben) als JSON an						
set_partymode	0, 1, oder 2	Partymodus dauerhaft an (2) oder aus (0 oder 1)						
set_partymodetime	0-1440	Partymodus mit Zeitbegrenzung von 0-1440 Min.						
set_raindelay	0-300	Regenverzögerung in Minuten						
set_areacfg	0-500,0-500,0-500,0-500	Zonen einteilen, Value: Meter bis Zone 0,Meter bis Zone 1,Meter bis Zone 2,Meter bis Zone 3 z. B. Zone 0 startet bei 0m, Zone 1 bei 15m, Zone 2 bei 30m und Zone 3 bei 50m, ergibt &value=0,15,30,50						
set_startsequences	0-3,0-3,0-3,0-3,0-3,0-3,0-3,0-3,0-3,0-3	Zonen % einteilen, je 10%-Schritt muss eine Zone (0-3) definiert werden. z. B. Gewichtung der Mähzeit: Zone 0 30% / Zone 1 30% / Zone 2 20% Zone 3 20% ergibt &value=0,1,2,3,0,1,2,3,0,1						

Einbinden in Loxone Config

Status in der Loxone Config anzeigen

Zunächst legt ihr je einen nicht visualisierten Statusbaustein für den Status und den Fehlercode an.

																B 9	ate b	arbeiter												
Sabe	14.94	beiten													ж		n	Wet	1	12	Rent		10	Wet	1	VR.	Re1	Symbol	Statustext	Salara
1 10		inter 1	1.	10	(internal		10			1	10	inter 1	Sambal	Datated	(Internet)	421											÷ .	Not apportive?	Stanito	
							1.2						Marking and and and			AD		1						0				NM supeorthet	th Ladestation	1
					÷.			12				÷	A history failer	Instantidant also biological		421		2						φ				Not apported	Sequene starters	2
-					1							100	O Schumer Patter	hiter anatology	2	Att		2						0				NOM supporting	Ladestation verbasien	2
		-			÷.			12				÷	O history faller	nate and the state		421								0				Not appropriate	Draht Nigen	
		-		-	÷.							÷	O Library Later	Mile a fighth in figure and		Ab		5						0				NOM supporting	Ladestation suchers	5
				-	1.			1.				10	O Schwarz faller	Access of the second second		425		4		-				٥				Note approximate	Representation in the sectors	
-		-	471		1							÷	O history faile	Decid with the		Ab		P						0				Not support that	Milhen	P
-		-			1							÷	C Lines Lines	Links Science		60								0				NoN aspectives	Argeholen	
-		÷	-		÷.			1				÷	 300000 1000 	Robert Bookert		Ah		9										Not ageoritheit	Pertpefahren	9
				-	÷.,							÷	Colores Later	And a second second second		AD		10						0				NM aspectives	Charge Muchaer1	10
				_	0.1			12				÷	Contract of the	Party angeorem		421		11										Not ageoritheit	Debug Hodus	11
				-	÷.							÷	C Colores Total	United by Contra	10	AD		12						0				NM supeordives	Periodeumung	12
					0.1			12				÷	C Library Library	Longenerate Grant	10	421		30						0				Not apported	Fahri au Ladestation	30
-	-	-		_	-							÷				Ab		21.						0				NOM supporting	Directioning	21.
		-			÷.							1	Concerverer	Loosador ner grunden	10	47.		32						0				Note appreciate	Carrier million	30
M1 -	-				÷.							÷	0 30mm Film	Manage gaspert	10	Ab		30						0				NOM sugeorthet	bre suben	30
	-	**										1.0	Concernerer	Lange of the Lange tar		424		34						0				Not a specifier	Paulat	24
		10						0				i.	 Schwerer Ferler Nahl augeorahet 	Urbeander heher	0									۰.		**		NOM supporting		
dhaid ann ann Bodin Ur Bedry Iati Nergin - Cangled Nat Hergin - Berginni	121 122		utill, i ten st. SD-sett sthi, > i schi, 1-	ard se days 1 cards grifter (angle	vervenå 1. i let d(, *- (n (kaha har Ju, i iller glei anthat),	enfolge d und soft ch(_ + 0 ,1* (jand)	kar filos in folgå Netrino Netrino	ite iet v ich gans (), ice B (), ice	inter inter begin	perchi.	Factor (FL)	den orto be onto enter rent Alt, dina trachioan - ritert Alt, dina trachioan - ritert Alt, ell 3 trachioan - ritert Alt, ell 3 trachioan - organer Obsitivane - perpunit, der Anderung affer Texte verden nut ang	ectan dav warter von Hille Ade eanstern der Text waarder Hannachten naf 100 Normachten darb Hil Voormachten darb Hil Voormachten darb Hill von Ati, vol. 20 = 100 Dellar Hil, vol angel	Las + 100 Jul	Soluti Repres Ada to Salari (a Text) 1 Dec	t sive it becking silling at signed at gent in	teringung n ing ingegi gen and D her (ge fac: (ge chr.mt)	ader#4, in foot int, i f00-aartii f00-aartii f00-aartii f00-aartii f00-aartii	entiern dann tri spit. graffen) Lingleis	n versier 17: se ann 1: (gest 2:), " (ge	Disher or SL - O ler gleid (F-M), 1	Alige de relación (), < () de * (prete)	r Teole i Asigkit y Rowell, co	blene 1 - Degi	glent(), mt mit)	Textflet extra extra extra extra extra function function	den roris bis corts entge erent als droc backgrow - rotert Als droc backgrow - rotert Als et al faction 100 - + litert Als et al fac organer Dipoletrane - perpariet der Anderung afte facte werden rot ang	ochan den Varier von ALI bis AD4 antden oder Text mathelen Hammadelen när 200 Hammadelen darah 200 Hammadelen darah 200 Hammadelen darah 200 Hammadelen darah 200 Hammadelen darah 200	11.000 = 100 de
International	nite mite	(p) (p)	ndij, 1-	(ingle Vierte	d), ~~ (eriteit),	11948 		04, 14	(bege	nt with	-tyLD Partial	 oganer Obsortnang - Detburkt der Anderung after Texte werden nöt ang 	nen Att, octub - Ell Detue Att, oct engli	Lio + 10 Set	t de	gent s	her an Gé dit wij	ect), 1=	Under	t), "= (r despel is	den	- (an e a	R1605	r= bed rister	ent mit),	ry1.to	 Detpunkt der Anderung anfte Texte werden not ang 	von Alti, -rxt.dx = EB Det sougt	un Hit. «

Anschließend verbindet ihr die Ausgänge der beiden nicht visualisierten Statusbausteine mit einem visualisierten Statusbautein:

9/10



Dropdown für Mäher Aktionen

Nutzt dazu einen Radiotasten-Baustein. Über einen verzögerten Impuls setzen wir diesen Baustein mit 1-2 Sekunden Verzögerung immer wieder auf den Ausgangszustand zurück. So kann man im Dropdown eine Aktion auswählen, die der Mäher dann direkt ausführt. Der Baustein setzt sich dann wieder für die nächste Aktion zurück.

Radiotasten VO Starten O Bezeichnung 11 Außenbereich Q1 VQ Starten Q2 R Q3 VQ Stoppen Q3 + Q4 VQ Stoppen Q2 Q3 Zurück zur Ladestation Q7 Q4 Kantenschnitt Q8	Aktionen Saugroboter	Radiotasten bearbeiten	<
Verzogeni © C Hinweis: Diese Bezeichnungen werden in der Visualisierung benutzt, Image: State in the state	VQ Starten Radiotasten 01 II Außenbereich IZ Rasenmäher Q2 VQ VQ Stoppen VQ Kantenschnitt VQ Kantenschnitt	Bezeichnung Bezeichnung Q1 Starten Q2 Pause Q3 Zurück zur Ladestation Q7 Q4 Kantenschnitt Q8 Hinweis: Diese Bezeichnungen werden in der Visualisierung benutzt, leere Felder werden in der Visualisierung nicht angezeigt! Verwenden Sie keine Zahlen als Namen bzw. Namensanfang! Bezeichnung 'Alles aus' in der Visualisierung OK	

Visualisierung

In der Visualisierung sieht das dann wie folgt aus (mit noch einigen anderen Bausteinen). Das Icon nutze ich als SVG über das Icon-Watchdog Plugin (das Rasenmäher Icon wird mitgeliefert).



Weitere Hinweise / Anleitungen

- DeskApp Freie App für Windows und MacOS
- Landxcape und Mähzonen

Roadmap

- Deutsche Übersetzung (zugewiesen an Michael Schlenstedt)
- Weite Ausgangsbefehle hinzufügen(Erledigt: Fertig) (zugewiesen an Michael Schlenstedt)
- EdgeCut hinzufügen (zugewiesen an Michael Schlenstedt)

Fragen stellen und Fehler melden

Plugin: Worx Landroid - loxforum.com

From: https://wiki.loxberry.de/ - LoxBerry Wiki - BEYOND THE LIMITS

Permanent link: https://wiki.loxberry.de/plugins/worx_landroid-ng/start

Last update: 2024/04/21 11:04